

Prépa DS3 sujet n° 2 - corrigé

T Spé maths

EXERCICE 1

Partie A Etude d'une fonction auxiliaire : $g(x) = e^x + x + 1$.

1. g est strict. croissante sur \mathbb{R} en tant que somme de fcts strict. crois. sur \mathbb{R} .

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow +\infty} (x+1) = +\infty \\ \lim_{x \rightarrow +\infty} (e^x) = +\infty \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{par} \\ \Rightarrow \\ \text{somme} \end{array} \lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = +\infty$$

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow -\infty} (x+1) = -\infty \\ \lim_{x \rightarrow -\infty} (e^x) = 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{par} \\ \Rightarrow \\ \text{somme} \end{array} \lim_{x \rightarrow -\infty} g(x) = -\infty$$

- g est continue (en tant que somme de fonctions continues) et strictement croissante sur \mathbb{R}

L'intervalle image de \mathbb{R} par g est \mathbb{R} .

On a : $0 \in \mathbb{R}$ donc, d'après le théorème de la bijection, l'équation $g(x) = 0$ admet une solution unique α sur \mathbb{R} .

2. Par dichotomie, on obtient à la calculatrice : $\alpha \approx -1,27$.

3. On en déduit, d'après les variations de g , le signe de $g(x)$ sur \mathbb{R} :

x	$-\infty$	α	$+\infty$
$g(x)$	$-$	0	$+$

Partie B $f(x) = \frac{xe^x}{e^x + 1}$

$$1. \left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow -\infty} (xe^x) = 0 \text{ (croissance comparée)} \\ \lim_{x \rightarrow -\infty} (e^x + 1) = 1 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{par} \\ \Rightarrow \\ \text{quotient} \end{array} \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = 0$$

Donc l'axe des abscisses est asymptote à la courbe \mathcal{C} en $-\infty$.

2. (a) $\forall x \in \mathbb{R}, f(x) - x = \frac{xe^x}{e^x + 1} - \frac{x(e^x + 1)}{e^x + 1} = \frac{-x}{e^x + 1} = \frac{-x}{e^x} \times \frac{1}{1 + \frac{1}{e^x}}$

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\frac{1}{e^x} \right) = 0 \\ \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\frac{-x}{e^x} \right) = 0 \text{ (crois. comp.)} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{par produit} \\ \Rightarrow \\ \text{et quotient} \end{array} \lim_{x \rightarrow +\infty} (f(x) - x) = 0$$

Donc la droite Δ est asymptote à \mathcal{C} en $+\infty$.

(b) donc $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} x = +\infty$

3. f est dérivable sur \mathbb{R} en tant que quotient **défini sur** \mathbb{R} de fonctions dérivables sur \mathbb{R} .

$$\forall x \in \mathbb{R} : f'(x) = \frac{[1 \times e^x + xe^x](e^x + 1) - e^x \times xe^x}{(e^x + 1)^2} = \frac{e^{2x} + e^x + xe^{2x} + xe^x - xe^{2x}}{(e^x + 1)^2}$$

$$\text{D'où : } f'(x) = \frac{e^{2x} + e^x + xe^x}{(e^x + 1)^2} = \frac{e^x(e^x + 1 + x)}{(e^x + 1)^2} = \frac{g(x)e^x}{(e^x + 1)^2}$$

Or, $\frac{e^x}{(e^x + 1)^2} > 0$ sur \mathbb{R} donc f' est du signe de g sur \mathbb{R} .

x	$-\infty$	α	$+\infty$
$g(x)$	$-$	0	$+$
$f(x)$	0	$f(\alpha)$	$+\infty$

4. \bullet Equation de T : $y = f'(0)(x - 0) + f(0)$ soit : $y = \frac{1}{2}x$.

- \bullet Pour étudier la position relative de \mathcal{C} et T, il suffit d'étudier le signe de $f(x) - \frac{1}{2}x$.

$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x) - \frac{1}{2}x = \frac{xe^x}{e^x + 1} - \frac{x}{2} = \frac{2xe^x - x(e^x + 1)}{2(e^x + 1)} = \frac{xe^x - x}{2(e^x + 1)} = \frac{x(e^x - 1)}{2(e^x + 1)}$$

x	$-\infty$	0	$+\infty$
x	$-$	0	$+$
$e^x - 1$	$-$	0	$+$
$2(e^x + 1)$	$+$	$+$	$+$
$f(x) - \frac{1}{2}x$	$+$	0	$+$

5. Donc \mathcal{C} est au-dessus de T sur \mathbb{R} .

EXERCICE 2

$$1. \overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\frac{x \overrightarrow{AC}}{x \overrightarrow{AB}} = \frac{0}{-3} = 0 \quad \frac{z \overrightarrow{AC}}{z \overrightarrow{AB}} = \frac{2}{1} = 2 \neq 0$$

\overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires, donc les points A , B et C non alignés définissent un plan.

2. Montrons que \overrightarrow{DE} peut s'écrire comme une combinaison linéaire des vecteurs \overrightarrow{AB} , et \overrightarrow{AC} .

$$\overrightarrow{DE} \begin{pmatrix} -6 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

On cherche un couple de réels $(\alpha; \beta)$ tels que : $\overrightarrow{DE} = \alpha \overrightarrow{AB} + \beta \overrightarrow{AC}$

$$\overrightarrow{DE} = \alpha \overrightarrow{AB} + \beta \overrightarrow{AC} \iff \begin{cases} -3\alpha + 0\beta = -6 \\ 0\alpha - 2\beta = 2 \\ \alpha + 2\beta = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \alpha = 2 \\ \beta = -1 \end{cases}$$

Ainsi $\overrightarrow{DE} = 2\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}$ donc les vecteurs \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{AC} et \overrightarrow{DE} sont coplanaires.

3. Testons si les vecteurs \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{AC} et \overrightarrow{AE} sont coplanaires.

$$\overrightarrow{AE} \begin{pmatrix} -7 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}$$

On cherche un couple de réels $(\alpha; \beta)$ tels que : $\overrightarrow{AE} = \alpha \overrightarrow{AB} + \beta \overrightarrow{AC}$

$$\overrightarrow{AE} = \alpha \overrightarrow{AB} + \beta \overrightarrow{AC} \iff \begin{cases} -3\alpha + 0\beta = -7 \\ 0\alpha - 2\beta = 0 \\ \alpha + 2\beta = -2 \end{cases} \iff \begin{cases} \alpha = \frac{7}{3} \\ \beta = 0 \\ \frac{7}{3} = -2 \end{cases}$$

Il n'y a pas de solution, donc les vecteurs \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{AC} et \overrightarrow{AE} ne sont pas coplanaires, donc le point E n'appartient pas au plan (ABC) .

4. La droite (DE) est parallèle au plan (ABC) car le vecteur \overrightarrow{DE} est coplanaire à \overrightarrow{AB} , et \overrightarrow{AC} . Comme de plus le point E n'appartient pas au plan (ABC) , on peut préciser que (DE) est strictement parallèle au plan (ABC) (car non incluse dans ce plan).

EXERCICE 3

$$\overrightarrow{RS} = \overrightarrow{RH} + \overrightarrow{HD} + \overrightarrow{DS}$$

$$= \frac{3}{4} \overrightarrow{EH} + \overrightarrow{HD} + \frac{3}{4} \overrightarrow{DC}$$

$$= \frac{3}{4} (\overrightarrow{ED} + \overrightarrow{DH}) + \overrightarrow{HD} + \frac{3}{4} (\overrightarrow{DE} + \overrightarrow{EC})$$

$$= \frac{3}{4} \overrightarrow{ED} - \frac{3}{4} \overrightarrow{HD} + \overrightarrow{HD} + \frac{3}{4} \overrightarrow{DE} + \frac{3}{4} \overrightarrow{EC}$$

$$= \frac{1}{4} \overrightarrow{HD} + \frac{3}{4} \overrightarrow{EC} \quad \text{car } \frac{3}{4} \overrightarrow{ED} + \frac{3}{4} \overrightarrow{DE} = \vec{0}$$